

COMPUTAÇÃO QUÂNTICA NÃO-ADIABÁTICA

<http://arxiv.org/abs/0801.4014>

Eduardo I. Duzzioni

Universidade Federal do ABC - UFABC

Apoio financeiro – UFABC

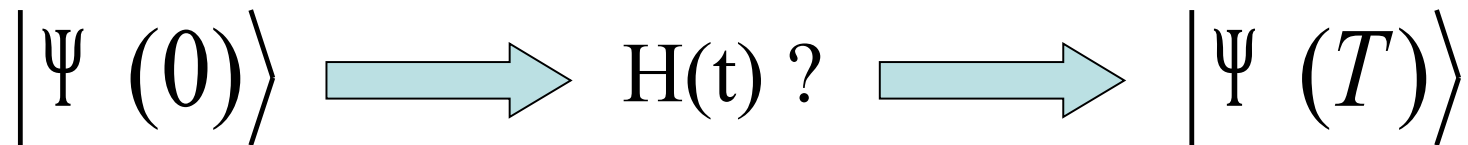
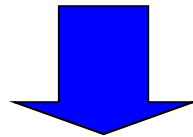
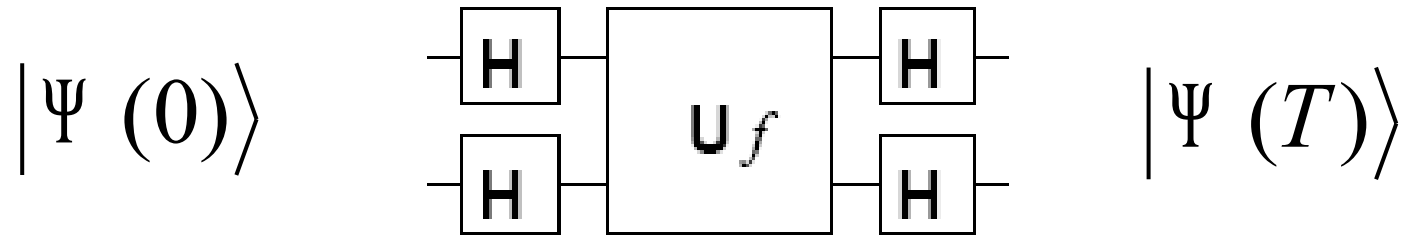
Instalações – Grupo de Óptica Quântica e Informação
Quântica - UFSCar

Tópicos

- ✓ **Computação quântica contínua no tempo**
- ✓ **Adiabaticidade**
- ✓ **Interpolação linear**
- ✓ **Invariantes dinâmicos**
- ✓ **Computação Quântica Não-Adiabática**

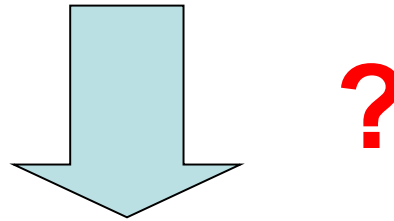
Computação Quântica contínua do tempo

Circuito quântico – tempo discreto



Adiabaticidade¹

$|\Psi(0)\rangle$ - estado fundamental de $H(0)$



$|\Psi(T)\rangle$ - estado fundamental de $H(T)$

Teorema adiabático!

$$g_{\min} \gg \varepsilon \quad \left\{ \begin{array}{l} \varepsilon = \max_{0 \leq t \leq T} \left| \langle E_k, t | \frac{d}{dt} | E_j, t \rangle \right| \\ g_{\min} = \min_{0 \leq t \leq T} |E_k(t) - E_l(t)| \end{array} \right.$$

¹E. Farhi et al., Science **292**, 472 (2001).

Interpolação linear

Interpolação do hamiltoniano:

$$H(t) = [1 - s(t)]H_0 + s(t)H_1 .$$

onde $s(0)=0$ e $s(T)=1$ ($s(t)=t/T$).

Invariantes dinâmicos

$$\frac{\partial I}{\partial t} + i [H, I] = 0,$$

$$I(t)|\varphi_i(t)\rangle = \lambda_i|\varphi_i(t)\rangle,$$

Solução da Equação de Schrödinger

$$|\psi(t)\rangle = \sum_i c_i(t)|\varphi_i(t)\rangle$$

$$|\Psi(0)\rangle$$

$$|\Psi(s=1)\rangle$$



$$|\varphi_0(0)\rangle$$

$$|\varphi_0(1)\rangle$$

Correspondência

Evolução adiabática

Evolução não-adiabática

$$H(t)|\psi(t)\rangle = i|\dot{\psi}(t)\rangle \longrightarrow \frac{\partial I(t)}{\partial t} + \frac{i}{\hbar} [H(t), I(t)] = 0.$$

$$H(t)|E_i(t)\rangle = E_i|E_i(t)\rangle \longrightarrow I(t)|\varphi_i(t)\rangle = \lambda_i|\varphi_i(t)\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle \simeq e^{i\phi_i(t)}|E_i(t)\rangle \longrightarrow |\psi(t)\rangle = e^{i\varphi_i}|\varphi_i(t)\rangle$$

Preço: Evol. Adiabática

Preço: Encontrar $I(t)$

Computação Quântica Não-adiabática

$$\frac{\partial I(s)}{\partial s} + iT [H(s, T), I(s)] = 0.$$

Estado inicial: $|\varphi_0(0)\rangle$

$$I(0) = \mathbf{1} - |\varphi_0(0)\rangle \langle \varphi_0(0)|$$

Estado final: $|\varphi_0(1)\rangle$

$$I(1) = \mathbf{1} - |\varphi_0(1)\rangle \langle \varphi_0(1)|$$

Conexão:

$$|\varphi_0(1)\rangle = U|\varphi_0(0)\rangle$$

Interpolação unitária

$$I(s) = \tilde{U}(s)I(0)\tilde{U}^\dagger(s)$$

onde escolhemos

$$\tilde{U}(s) = \exp\left(\frac{i\pi s}{2}U\right)$$

impondo

$$UU^\dagger = \mathbf{1} \quad \text{e} \quad U = U^\dagger \quad \longrightarrow \quad U^2 = \mathbf{1}$$

obtemos

$$\tilde{U}(s) = \cos\left(\frac{\pi s}{2}\right)\mathbf{1} + i \sin\left(\frac{\pi s}{2}\right)U$$

Portanto,

$$H = -\frac{\pi}{2T}U.$$

Algoritmo de Deutsch

Tarefa: Descobrir se a função $f(x)$ é constante ou balanceada.

$$f : \{0,1\} \rightarrow \{0,1\} \quad \longrightarrow \quad \left\{ \begin{array}{l} f(0) = f(1) = 0 \quad (\text{constant}), \\ f(0) = f(1) = 1 \quad (\text{constant}), \\ f(0) = 0, f(1) = 1 \quad (\text{balanced}), \\ f(0) = 1, f(1) = 0 \quad (\text{balanced}). \end{array} \right.$$

$$|\varphi_0(0)\rangle = |+\rangle \quad \longrightarrow \quad I(0) = \omega |-\rangle \langle -|$$

$$|\pm\rangle = (|0\rangle \pm |1\rangle) / \sqrt{2},$$

$$U|x\rangle = (-1)^{f(x)}|x\rangle$$

$$U = \text{diag}[(-1)^{f(0)}, (-1)^{f(1)}].$$

$$|\varphi_0(1)\rangle = U|\varphi_0(0)\rangle = \xi_+|+\rangle + \xi_-|-\rangle$$

$$\xi_{\pm} = (1/2)[(-1)^{f(0)} \pm (-1)^{f(1)}]$$

Se $\xi_+ = 1$ and $\xi_- = 0$ $|\varphi_0(1)\rangle = |+\rangle$

f(x) é constante

Se $\xi_+ = 0$ and $\xi_- = 1$ $|\varphi_0(1)\rangle = |-\rangle$

f(x) é balanceada

Valeu!!!!